

Compito 1

- 1) Sono dati due vettori \vec{a} e \vec{b} , di modulo rispettivamente $\|\vec{a}\| = 5$, $\|\vec{b}\| = 6$ e formanti un angolo $\theta_{ab} = \pi/3$. Determinare il modulo di $\vec{s} = 2\vec{a} + 3\vec{b}$.
-

Soluzione:

Il modulo di \vec{s} si ottiene calcolando la radice quadrata del prodotto scalare di \vec{s} con sé stesso:

$$\|\vec{s}\| = \sqrt{(2\vec{a} + 3\vec{b}) \cdot (2\vec{a} + 3\vec{b})} = \sqrt{4\|\vec{a}\|^2 + 9\|\vec{b}\|^2 + 12\|\vec{a}\|\|\vec{b}\|\cos\theta_{ab}} = 2\sqrt{151} \approx 24.6$$

- 2) Un'auto si muove di moto uniformemente decelerato con decelerazione pari ad $a = -2 \text{ m/s}^2$. Determinare lo spazio che percorre prima di fermarsi sapendo che inizialmente ha una velocità $v_0 = 40 \text{ m/s}$.
-

Soluzione

Lo spazio percorso in funzione del tempo per il moto uniformemente decelerato in ipotesi è $s(t) = \frac{1}{2}at^2 + v_0t$. La velocità in funzione del tempo è $v(t) = at + v_0$. Determiniamo, dall'espressione per la velocità, l'istante t_* in cui l'auto si ferma ovvero $v(t_*) = 0 \text{ m/s}$:

$$0 = at_* + v_0 \Rightarrow t_* = -\frac{v_0}{a} = 20 \text{ s}.$$

A questo istante determiniamo infine lo spazio percorso:

$$s(t_*) = \frac{1}{2} a \frac{v_0^2}{a^2} - \frac{v_0^2}{a} = -\frac{v_0^2}{2a} = 400 \text{ m}.$$

3) La legge oraria di un punto materiale è data da $s(t) = at^2 + 12bt + 4c$. Si determinino a , b , c sapendo che $s(0 \text{ s}) = 8 \text{ m}$, $v(0 \text{ s}) = 24 \text{ m/s}$, $s(1 \text{ s}) = 20 \text{ m}$.

Soluzione

Derivando la legge oraria si ottiene $v(t) = 2at + 12b$. Imponiamo i vincoli dati sul moto e calcoliamo i tre parametri incogniti:

$$\begin{cases} s(0 \text{ s}) = 4c = 8 \text{ m} \Rightarrow c = 2 \text{ m} \\ v(0 \text{ s}) = 12b = 24 \text{ m/s} \Rightarrow b = 2 \text{ m/s} \\ s(1 \text{ s}) = a \cdot 1^2 + 12 \cdot 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 1 + 8 \text{ m} = 20 \text{ m} \Rightarrow a = -12 \text{ m/s}^2 \end{cases}.$$

4) Determinare la velocità al suolo di un punto materiale che scivola su un piano inclinato in assenza di attrito partendo da una quota $h_0 = 10 \text{ m}$.

Soluzione

In assenza di attrito l'energia meccanica del punto è conservata. Essa è uguale alla somma dell'energia cinetica del punto e dell'energia potenziale della forza peso. Si noti che la reazione vincolare del piano non fa lavoro (perché agisce ortogonalmente alla direzione del moto) quindi è ininfluenza rispetto al calcolo dell'energia meccanica. All'istante iniziale l'energia cinetica del punto è zero (il punto è fermo), in fondo al piano sarà nulla l'energia potenziale quindi:

$$E = mgh_0 = \frac{1}{2} m v_f^2 \Rightarrow v_f = \sqrt{2gh_0} = 14 \text{ m/s} .$$

5) Determinare il raggio dell'orbita (in Km) di un satellite che ruota su una traiettoria circolare intorno alla terra con una velocità in modulo pari a $\|\vec{v}_0\| = 100 \text{ Km/h}$.

Soluzione

L'orbita del satellite è circolare (di raggio R da determinare) ed il suo moto è circolare uniforme. L'accelerazione del satellite è data dalla sola componente centripeta e, moltiplicata per m_s (la massa del satellite), essa è uguale alla forza agente sul satellite stesso (data dall'espressione della forza gravitazionale). Quindi:

$$m_s \frac{\|\vec{v}_0\|^2}{R} = \gamma \frac{m_s M_T}{R^2} \Rightarrow R = \gamma \frac{M_T}{\|\vec{v}_0\|^2} \simeq 5.16 \cdot 10^8 \text{ Km} .$$

Costanti: $g = 9.81 \text{ m/s}^2$, $\gamma = 6.67 \cdot 10^{-11} \text{ N m}^2 \text{ Kg}^{-2}$, $M_T = 5.971 \cdot 10^{24} \text{ Kg}$,
 $R_T = 6.37 \cdot 10^6 \text{ m}$, $M_L = 7.35 \cdot 10^{22} \text{ Kg}$, $R_L = 1738 \text{ Km}$.

Compito 2

- 1) Sono dati due vettori \vec{a} e \vec{b} , di modulo rispettivamente $\|\vec{a}\| = 5$, $\|\vec{b}\| = 8$ e formanti un angolo $\theta_{ab} = \pi/3$. Determinare il modulo di $\vec{s} = \vec{a} - 2\vec{b}$.
-

Soluzione:

Il modulo di \vec{s} si ottiene calcolando la radice quadrata del prodotto scalare di \vec{s} con sé stesso:

$$\|\vec{s}\| = \sqrt{(\vec{a} - 2\vec{b}) \cdot (\vec{a} - 2\vec{b})} = \sqrt{\|\vec{a}\|^2 + 4\|\vec{b}\|^2 - 4\|\vec{a}\|\|\vec{b}\|\cos\theta_{ab}} = \sqrt{201} \approx 14.2.$$

- 2) Un'auto parte da ferma e si muove di moto uniformemente accelerato con accelerazione $a = 2 \text{ m/s}^2$. Determinare la velocità v dell'auto dopo che ha percorso una distanza $s = 100 \text{ m}$.
-

Soluzione

Lo spazio percorso in funzione del tempo per il moto accelerato in ipotesi è dato dall'espressione $s(t) = \frac{1}{2}at^2$ e la velocità in funzione

del tempo è $v(t) = at$. L'istante t_* a cui lo spazio percorso è 100 m si determina dalla prima espressione:

$$s(t_*) = \frac{1}{2}at_*^2 = 100 \text{ m} \Rightarrow t_* = \sqrt{\frac{2 \cdot 100 \text{ m}}{2 \text{ m/s}^2}} = 10 \text{ s}.$$

A quell'istante determiniamo la velocità:

$$v(t_*) = at_* = 20 \text{ m/s}.$$

3) La legge oraria di un punto materiale è data da $s(t) = 5at^2 + 2bt + 2c$. Si determinino a , b , c sapendo che $s(0s) = 8m$, $v(0s) = 6m/s$, $s(1s) = 25m$.

Soluzione

Derivando la legge oraria si ottiene $v(t) = 10at + 2b$. Imponiamo i vincoli dati sul moto e calcoliamo i tre parametri incogniti:

$$\begin{cases} s(0s) = 2c = 8m \Rightarrow c = 4m \\ v(0s) = 2b = 6m/s \Rightarrow b = 3m/s \\ s(1s) = 5a \cdot s^2 + 2 \cdot 3 \frac{m}{s} \cdot s + 8m = 25m \Rightarrow a = \frac{11}{5} m/s^2 = 2.2 m/s^2 \end{cases} .$$

4) Un corpo puntiforme viene appoggiato ad un piano inclinato e quindi lanciato parallelamente al piano verso l'alto con una velocità, in modulo, pari a $v_0 = 20m/s$. Determinare, in assenza di attrito, la quota massima raggiunta dal corpo.

Soluzione

In assenza di attrito l'energia meccanica del corpo è conservata. Essa è uguale alla somma dell'energia cinetica del corpo puntiforme e dell'energia potenziale della forza peso. Si noti che la reazione vincolare del piano non fa lavoro (perché agisce ortogonalmente alla direzione del moto) quindi è ininfluyente rispetto al calcolo dell'energia meccanica. All'istante iniziale l'energia potenziale del corpo è zero, nel punto di quota massima sarà nulla l'energia cinetica (il corpo è fermo) quindi:

$$E = \frac{1}{2} m v_0^2 = mgh_{MAX} \Rightarrow h_{MAX} = \frac{v_0^2}{2g} \simeq 20.4 m .$$

5) Un satellite ruota su un'orbita circolare intorno alla luna con una velocità angolare in modulo pari a $\|\vec{\omega}_0\| = 10^{-8} \text{ s}^{-1}$. Determinare il raggio dell'orbita del satellite in Km .

Soluzione

L'orbita del satellite è circolare (di raggio R da determinare) ed il suo moto è circolare uniforme. L'accelerazione del satellite è data dalla sola componente centripeta e, moltiplicata per m_s (la massa del satellite), essa è uguale alla forza agente sul satellite stesso (data dall'espressione della forza gravitazionale). Quindi:

$$m_s \|\vec{\omega}_0\|^2 R = \gamma \frac{m_s M_L}{R^2} \Rightarrow R = \sqrt[3]{\gamma \frac{M_L}{\|\vec{\omega}_0\|^2}} \approx 3.66 \cdot 10^6 \text{ Km}.$$

Costanti: $g = 9.81 \text{ m/s}^2$, $\gamma = 6.67 \cdot 10^{-11} \text{ N m}^2 \text{ Kg}^{-2}$, $M_T = 5.971 \cdot 10^{24} \text{ Kg}$,
 $R_T = 6.37 \cdot 10^6 \text{ m}$, $M_L = 7.35 \cdot 10^{22} \text{ Kg}$, $R_L = 1738 \text{ Km}$.
